

10 - DFS and BFS

[KOMS120403]

Desain dan Analisis Algoritma (2023/2024)

Dewi Sintiari

Prodi S1 Ilmu Komputer
Universitas Pendidikan Ganesha

Week 12 (May 2024)

Daftar isi

- Algoritma traversal graf
- DFS
- BFS
- Graf dinamis

Traversal graf

Algoritma **traversal graf** adalah algoritma yang mencari solusi permasalahan pada sebuah *struktur data graf*, dengan mengunjungi simpul-simpul pada graf secara sistematis (dengan asumsi bahwa graf tersebut *terhubung*).

- Depth first search (DFS)
- Breadth first search (BFS)

Struktur data graf

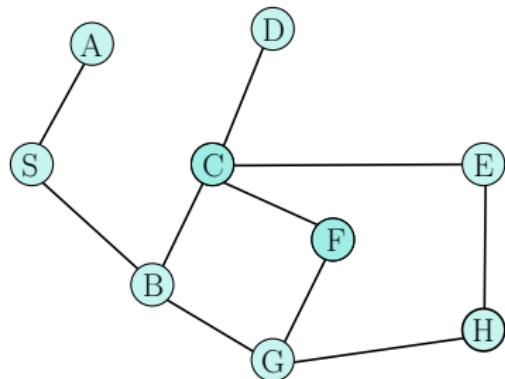
Adjacency matrix (matriks ketetanggaan)

Sebuah adjacency matrix adalah matriks biner $n \times n$ dimana nilai entri ke- $[i,j]$ adalah 1 jika dan hanya jika terdapat sisi yang memiliki simpul akhir i dan j

Adjacency list (daftar ketetanggaan)

Adjacency list adalah array dari daftar terpisah. Setiap elemen array adalah daftar simpul tetangga (atau terhubung langsung) yang sesuai. Dengan kata lain, daftar ke- i dari adjacency list adalah daftar semua simpul yang terhubung langsung ke simpul ke- i .

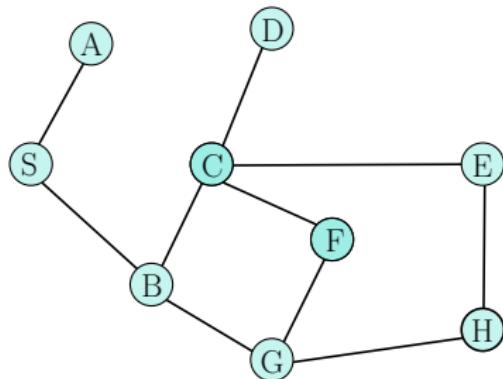
Struktur data graf



	A	B	C	D	E	F	G	H	S
A	0	0	0	0	0	0	0	0	1
B	0	0	0	0	0	0	0	0	1
C	0	1	0	1	1	1	0	0	0
D	0	0	1	0	0	0	0	0	0
E	0	0	1	0	0	0	0	1	0
F	0	0	1	0	0	0	0	0	0
G	0	1	0	0	0	1	0	1	0
H	0	0	0	0	1	0	1	0	0
S	1	1	0	0	0	0	0	0	0

Figure: Graf dan matriks ketetanggaannya

Struktur data graf



S: [A, B]
A: [S]
B: [S, C, G]
C: [B, D, E, F]
D: [C]
E: [C, H]
F: [C, G]
G: [B, F, H]

Adjacency list: [[A,B], [S], [S,C,G], [B,D,E,F], [C], [C,H], [C,G], [B,F,H]]

Figure: Matriks dan list ketetanggaannya

Representasi graf dalam proses pencarian

Dua pendekatan dalam proses pencarian solusi

- ① **Graf statis:** graf dibangun *sebelum* proses pencarian. Graf direpresentasikan sebagai struktur data.
 - ▶ Contoh: BFS, DFS
- ② **Graf dinamis:** graf dibangun bersama dengan proses pencarian.

Bagian 1. Depth-First Search (DFS)

DFS (1): Algoritma

DFS dimulai dari *simpul akar* dan memeriksa semua simpul tetangga.

- Kunjungi simpul v ;
- Kunjungi simpul w yang bersebelahan dengan v ;
- Ulangi DFS mulai dari simpul w ;
- Ketika simpul u tercapai sehingga semua tetangganya dikunjungi, pencarian “mundur” ke simpul yang terakhir dikunjungi yang masih memiliki tetangga yang belum dikunjungi.
- Lanjutkan langkah ini.
- Searching selesai bila tidak ada lagi simpul yang dapat dijangkau dari simpul yang dikunjungi.

DFS (2): Pseudocode (rekursif)

Algorithm 1 DFS in a graph

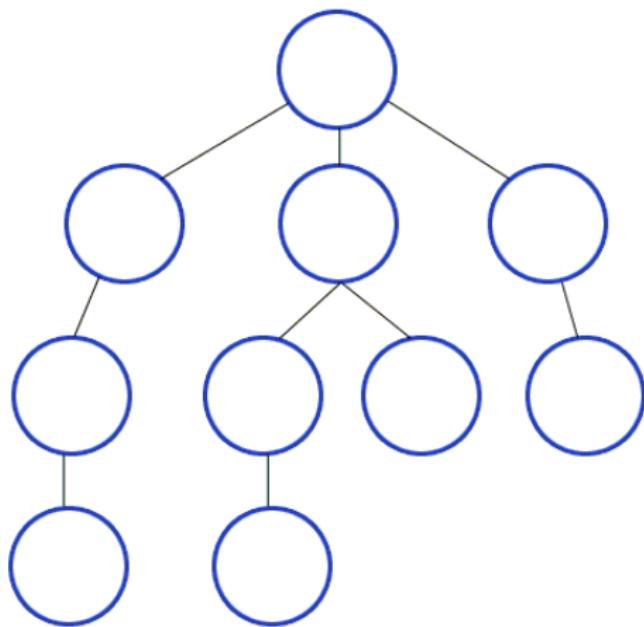
```
1: procedure DFS( $G$ )
2:   input: graf  $G = (V, E)$ 
3:   output: graf  $G$  dengan  $V(G)$  ditandai dengan bilangan bulat berurutan yang menunjukkan urutan DFS
4:   count  $\leftarrow 0$                                  $\triangleright$  'count' is used to store the number of vertices that have been visited
5:   initialize array visited = [ ]
6:   for  $v \in V$  do                          $\triangleright$  to store all vertices that have been visited
7:     visited[ $v$ ] = 0                            $\triangleright$  vertex  $v$  has not been visited
8:   end for
9:   for  $v \in V$  do
10:    if visited[ $v$ ] = 0 then
11:      DFS( $v$ )                                $\triangleright$  see next slide for the subroutine
12:    end if
13:   end for
14:   return visited
15: end procedure
```

DFS (3): Pseudocode

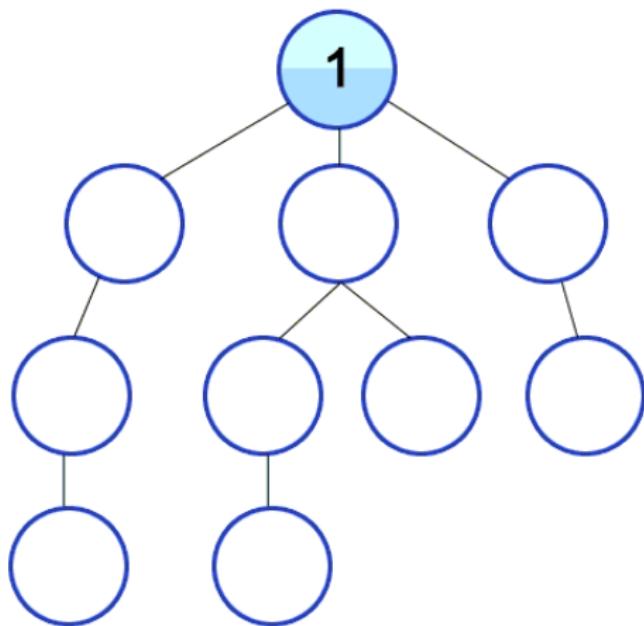
Algorithm 2 DFS a vertex

```
1: procedure DFS( $v$ )
2:   count  $\leftarrow$  count + 1
3:   visited[ $v$ ] = count
4:   for  $w \in N(v)$  do
5:     if visited[ $w$ ] = 0 then  $\triangleright$  if w is marked as 'not visited', then visit v and DFS in one of its neighbors
6:       DFS( $w$ )
7:     end if
8:   end for
9: end procedure
```

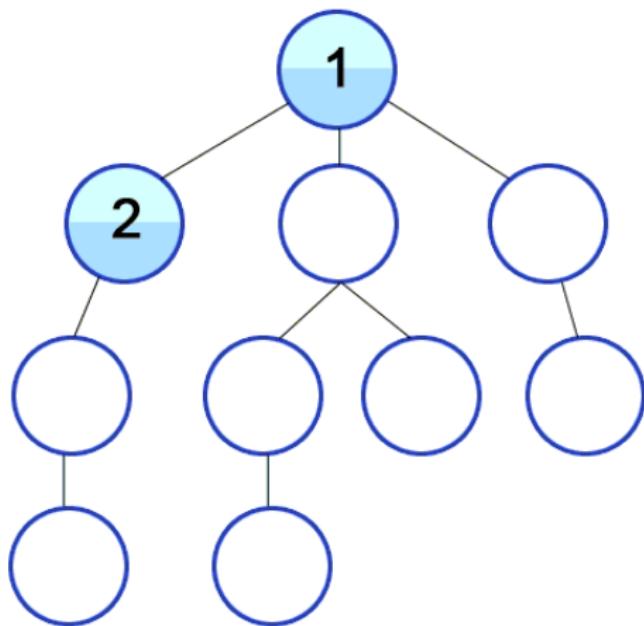
DFS (4): Contoh pada tree



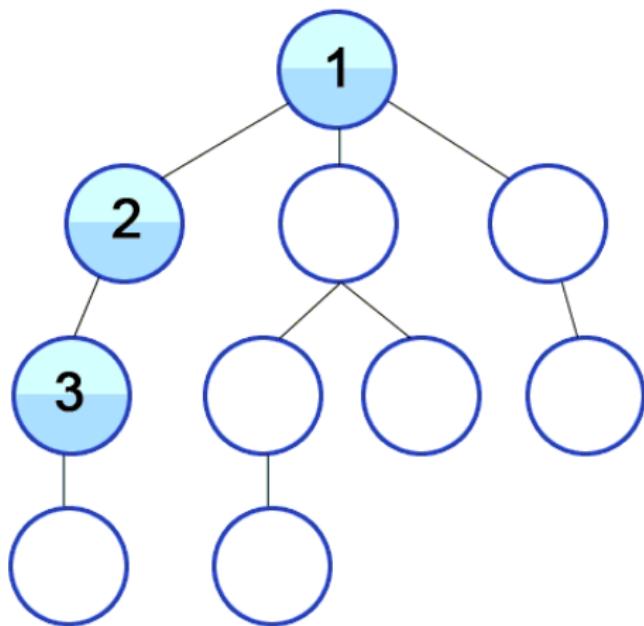
DFS (4): Contoh pada tree



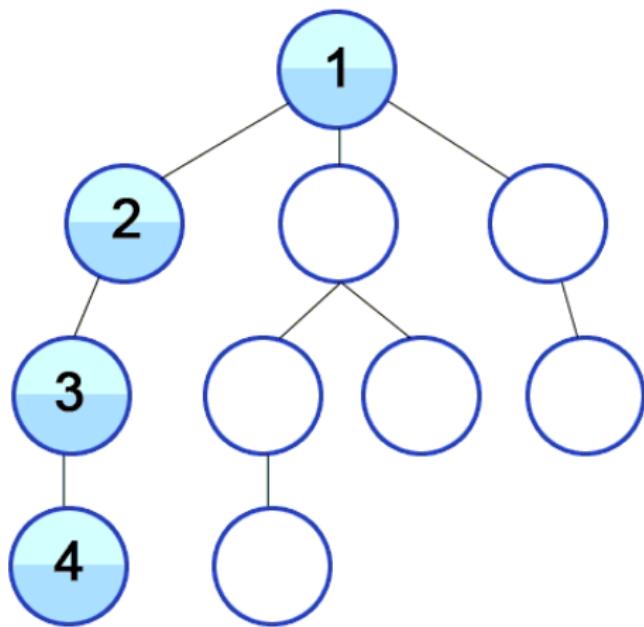
DFS (4): Contoh pada tree



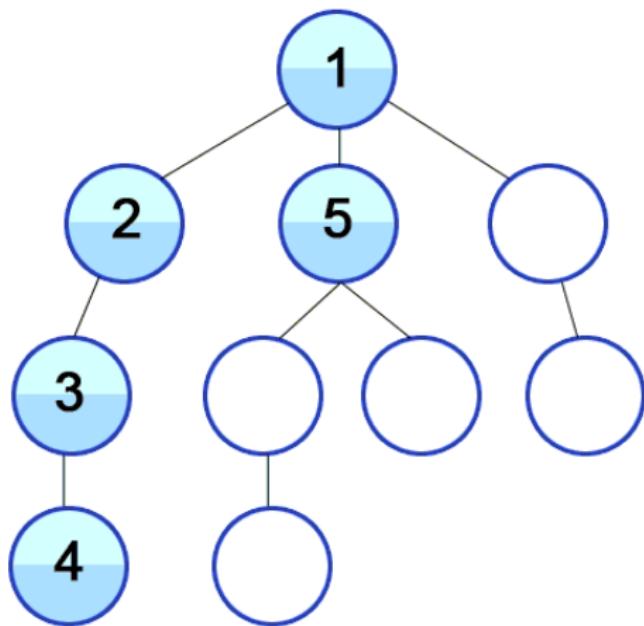
DFS (4): Contoh pada tree



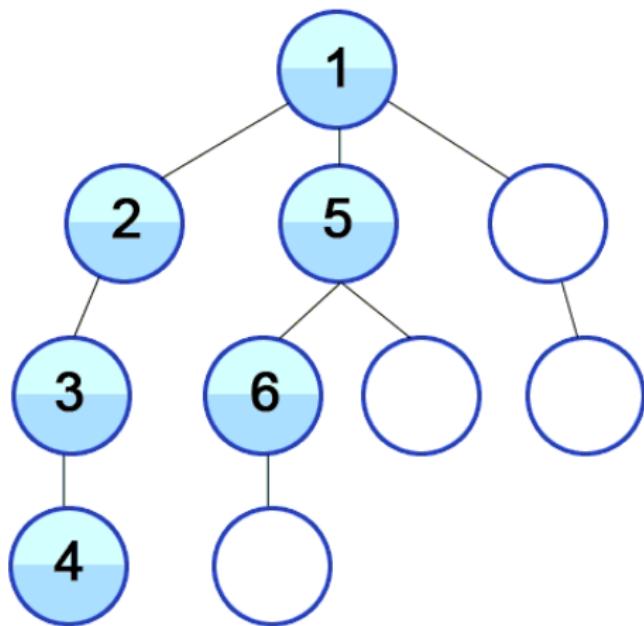
DFS (4): Contoh pada tree



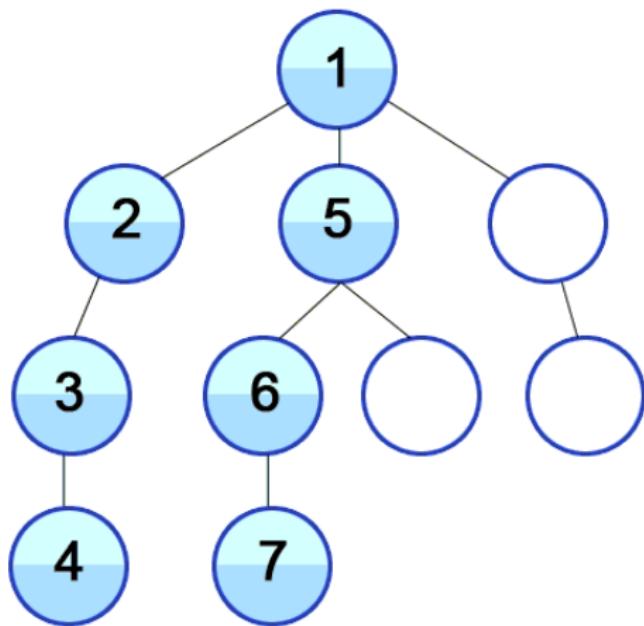
DFS (4): Contoh pada tree



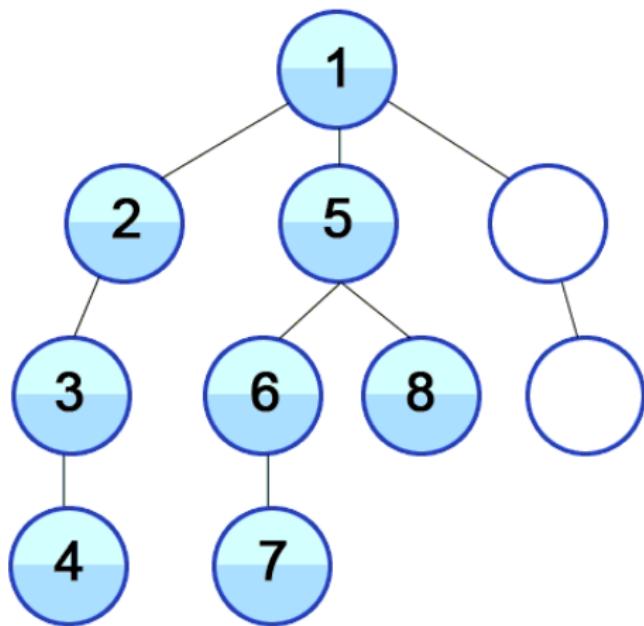
DFS (4): Contoh pada tree



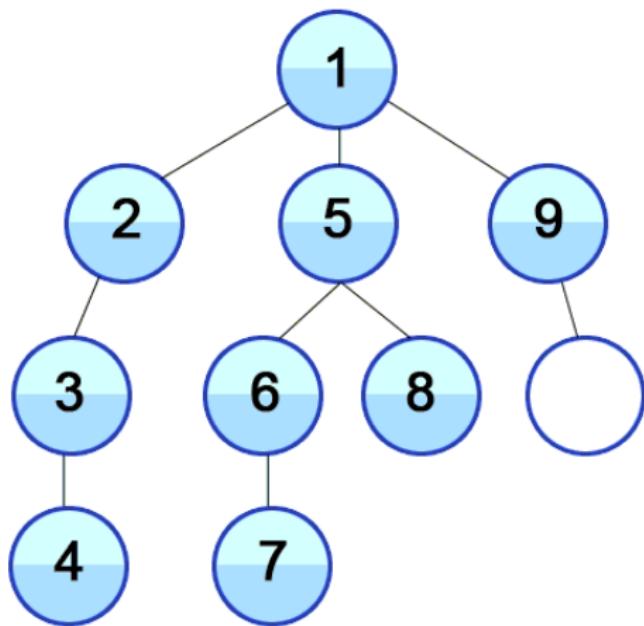
DFS (4): Contoh pada tree



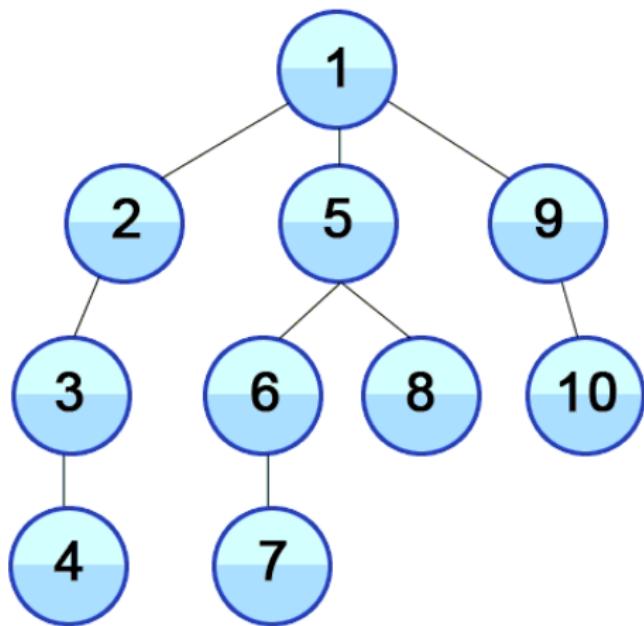
DFS (4): Contoh pada tree



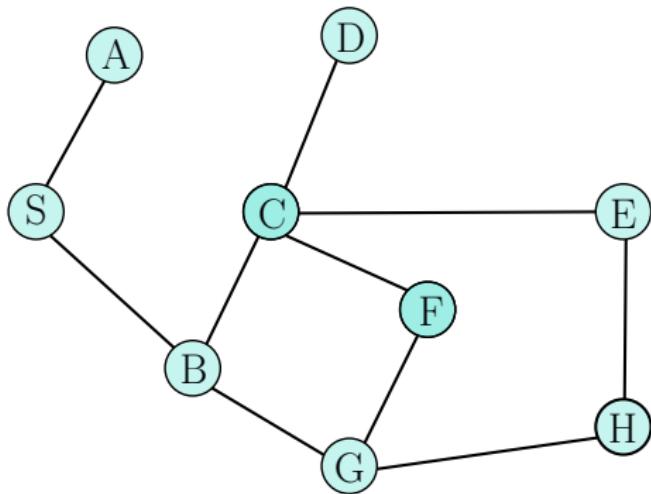
DFS (4): Contoh pada tree



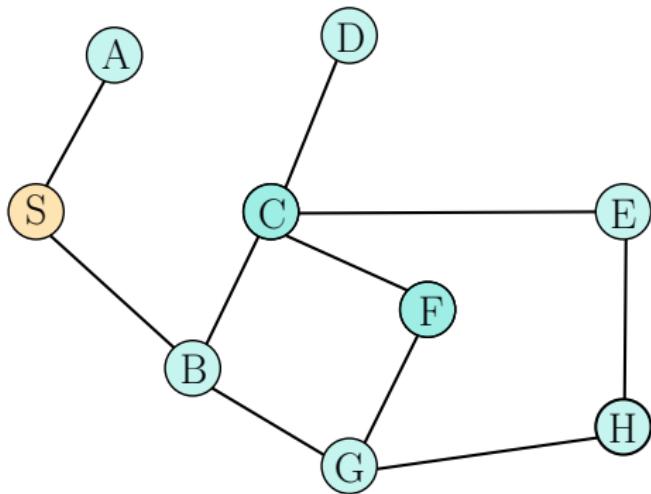
DFS (4): Contoh pada tree



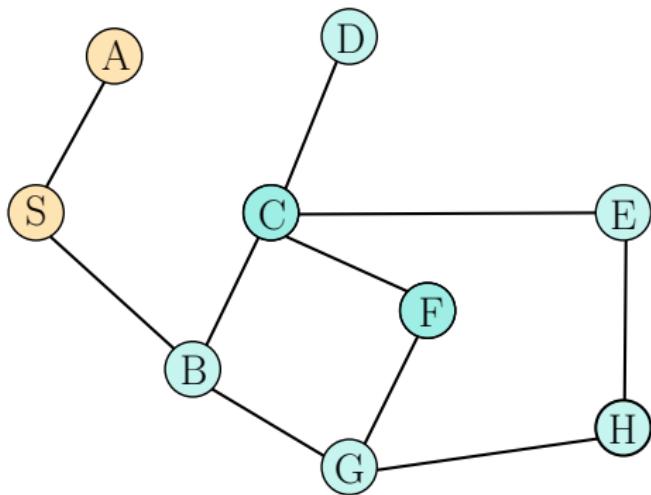
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



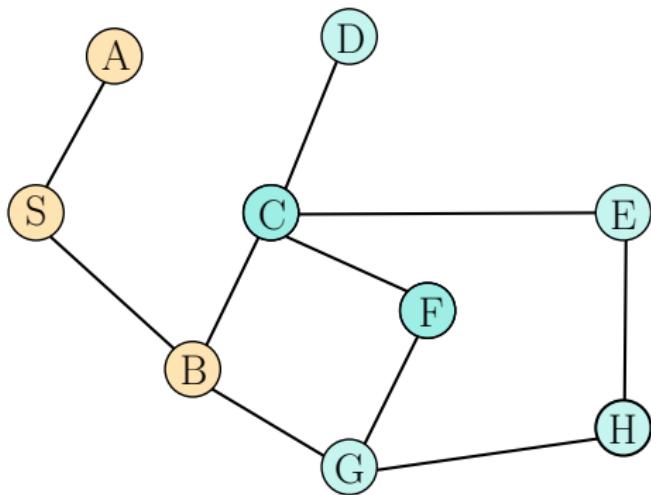
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



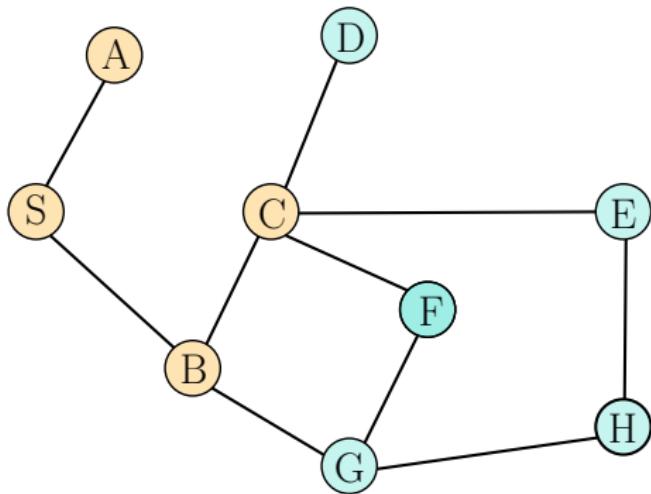
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



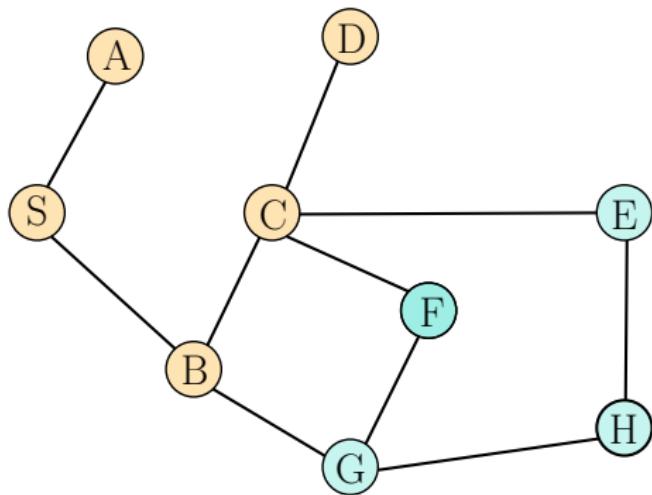
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



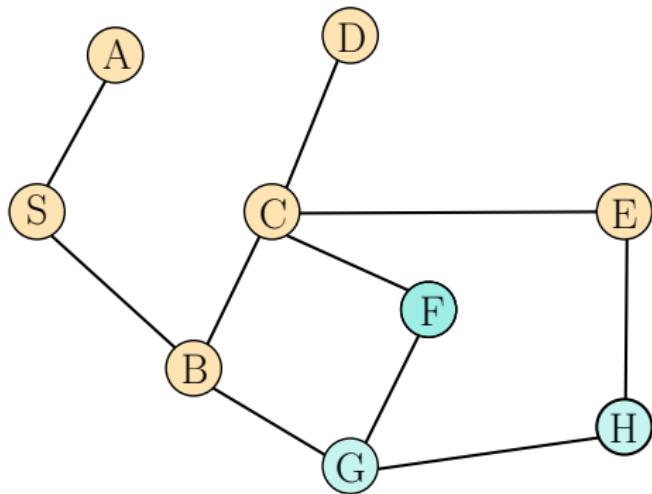
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



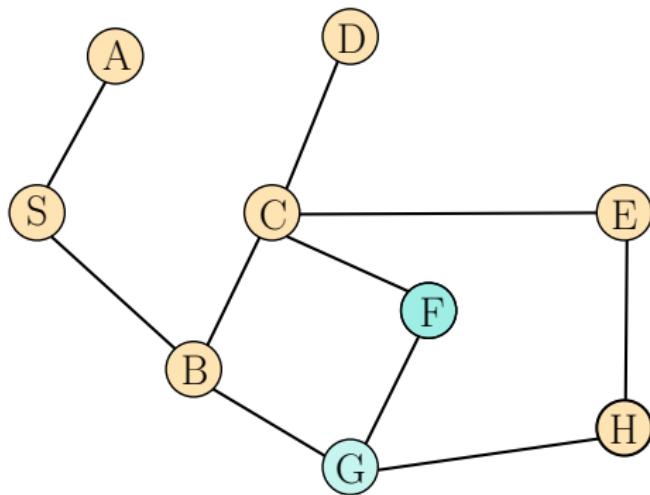
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



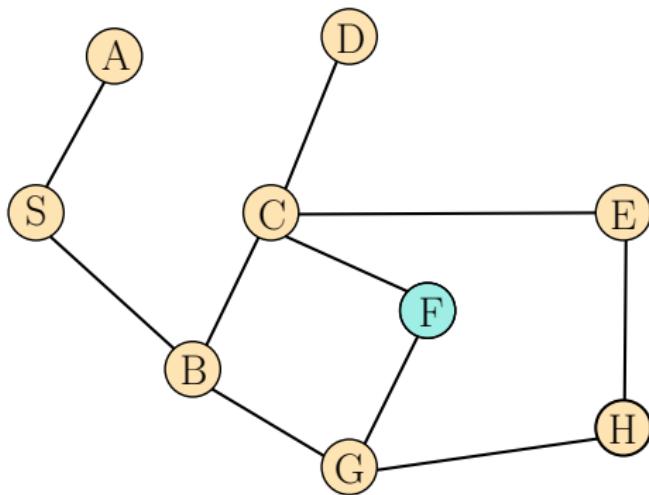
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



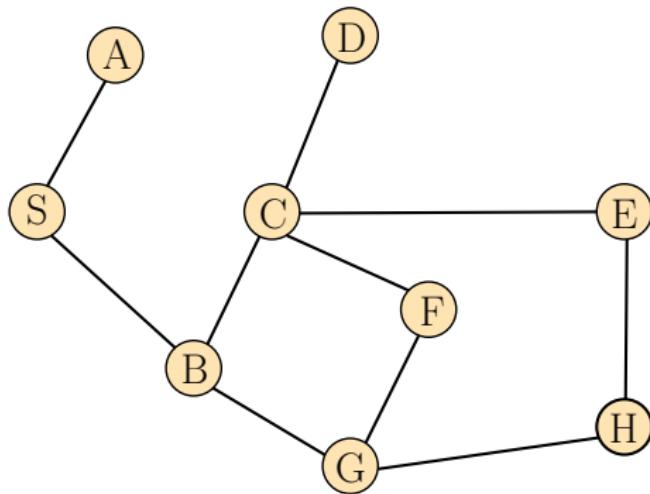
DFS (5): Contoh pada sebuah graf



DFS (5): Contoh pada sebuah graf



DFS (5): Contoh pada sebuah graf



DFS (6): DFS tree

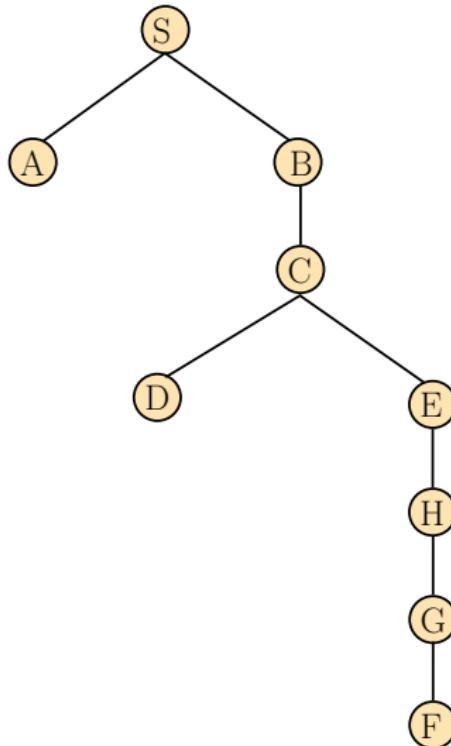


Figure: Tree setelah *running* BFS

Bagian 2. Breadth-First Search (BFS)

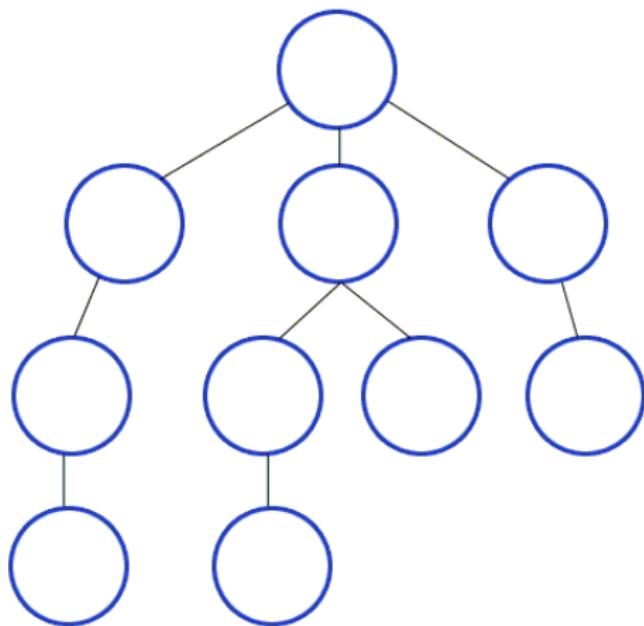
BFS (1): Algoritma

BFS dimulai pada *simpul akar* dan memeriksa semua simpul tetangga.

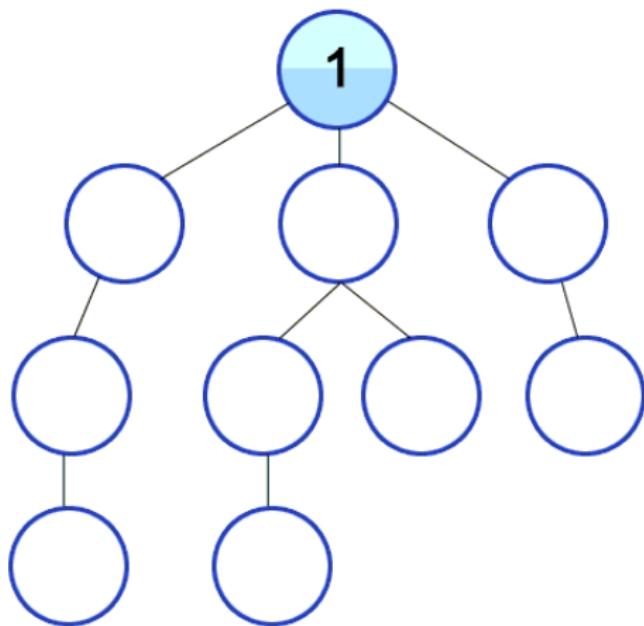
Kemudian untuk masing-masing simpul tetangga, secara bergiliran, ia memeriksa simpul tetangganya yang belum dikunjungi, dan seterusnya.

- Kunjungi simpul v ;
- Kunjungi semua simpul yang berdekatan dengan v ;
- Kunjungi semua simpul yang belum dikunjungi, dan berdekatan dengan simpul yang baru saja dikunjungi;
- Lanjutkan seperti ini...

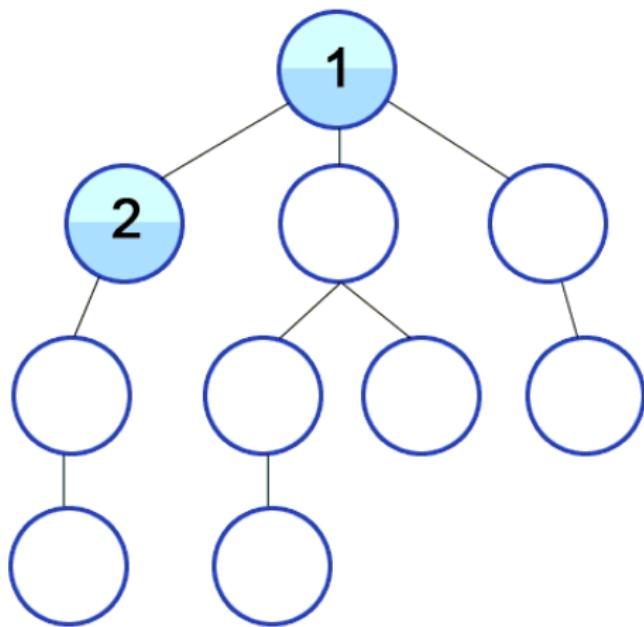
BFS (2): Contoh pada tree



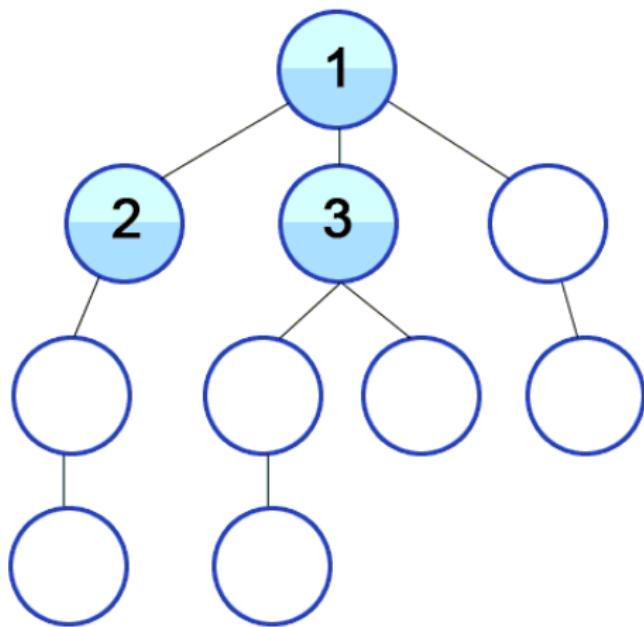
BFS (2): Contoh pada tree



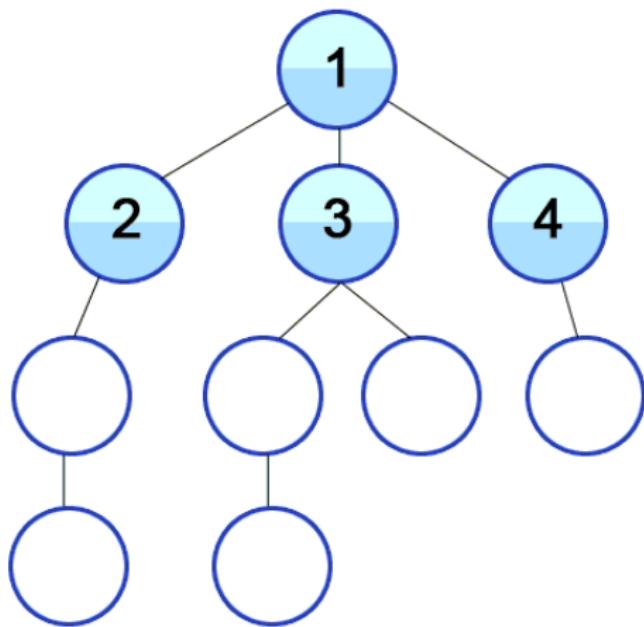
BFS (2): Contoh pada tree



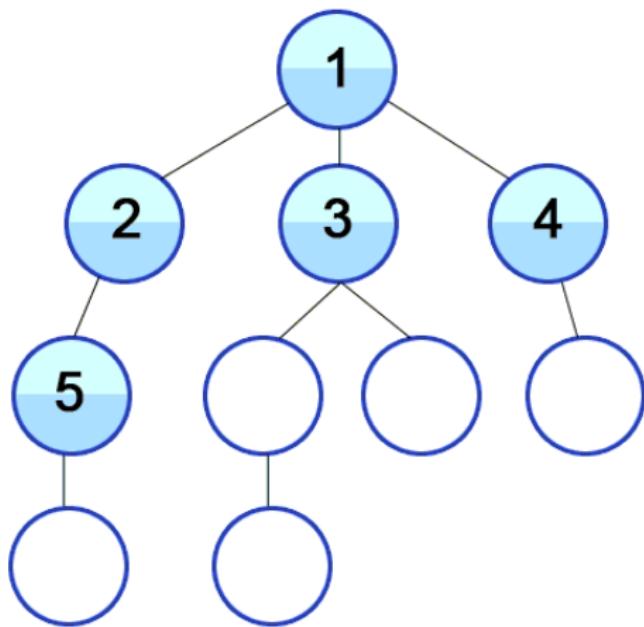
BFS (2): Contoh pada tree



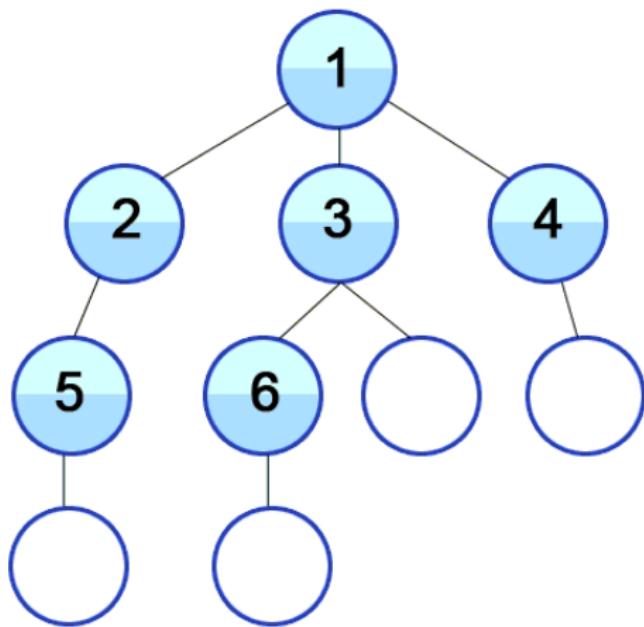
BFS (2): Contoh pada tree



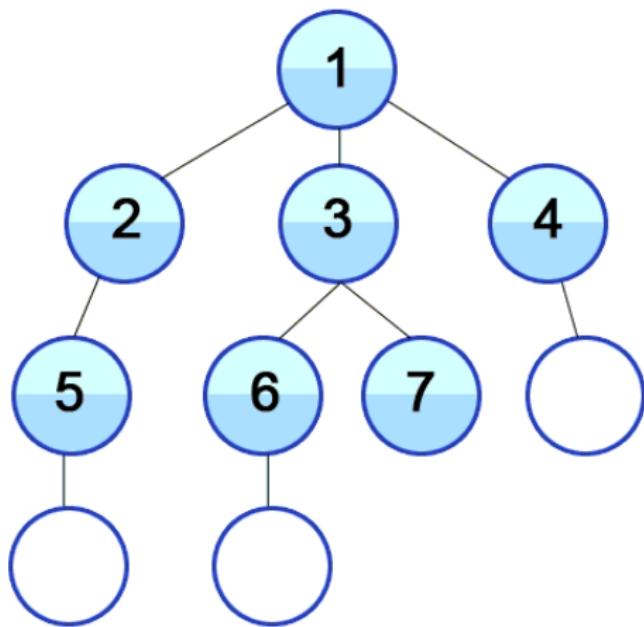
BFS (2): Contoh pada tree



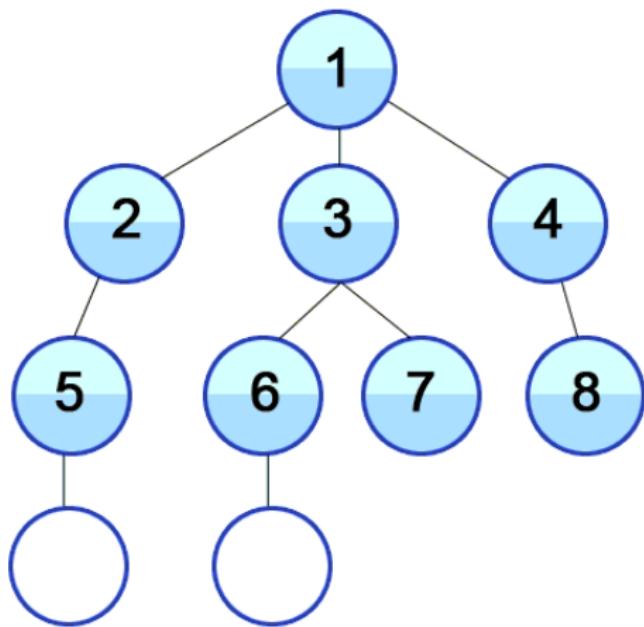
BFS (2): Contoh pada tree



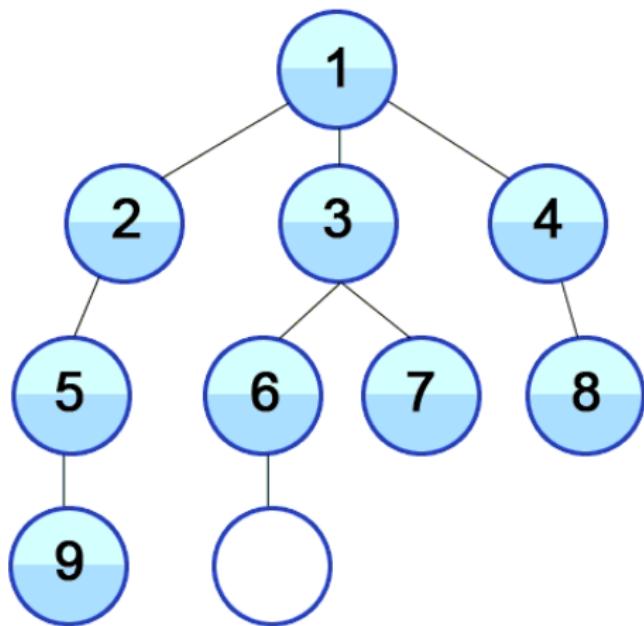
BFS (2): Contoh pada tree



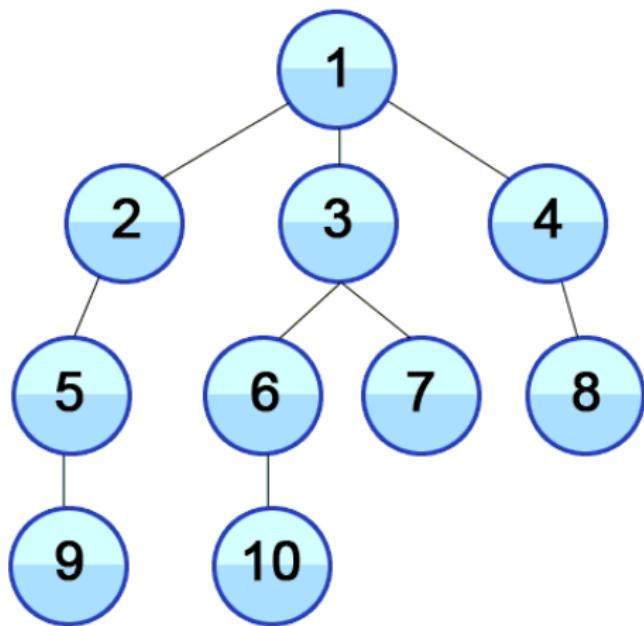
BFS (2): Contoh pada tree



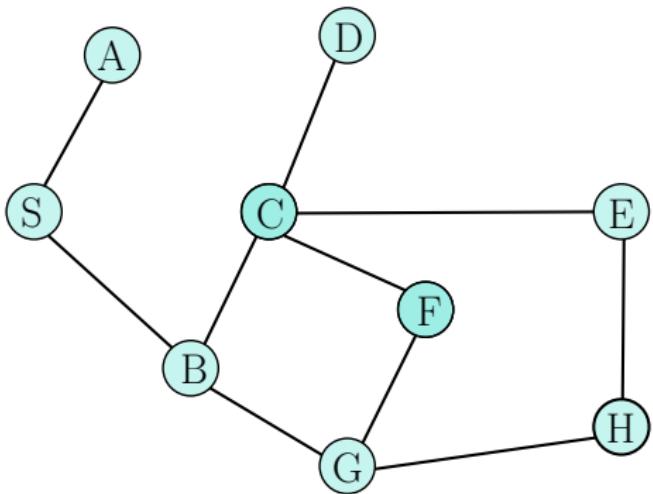
BFS (2): Contoh pada tree



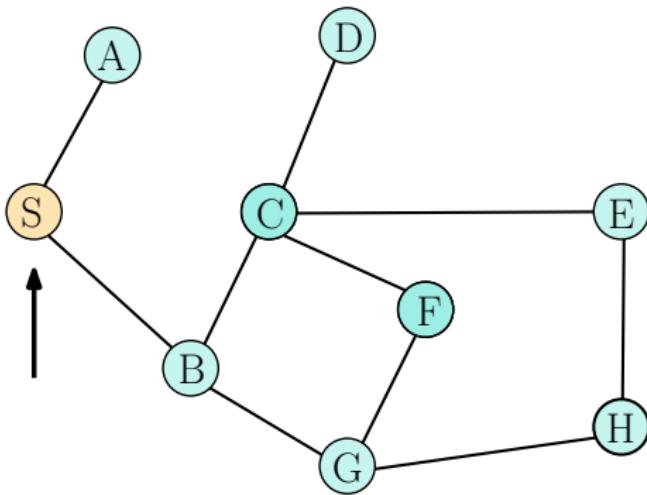
BFS (2): Contoh pada tree



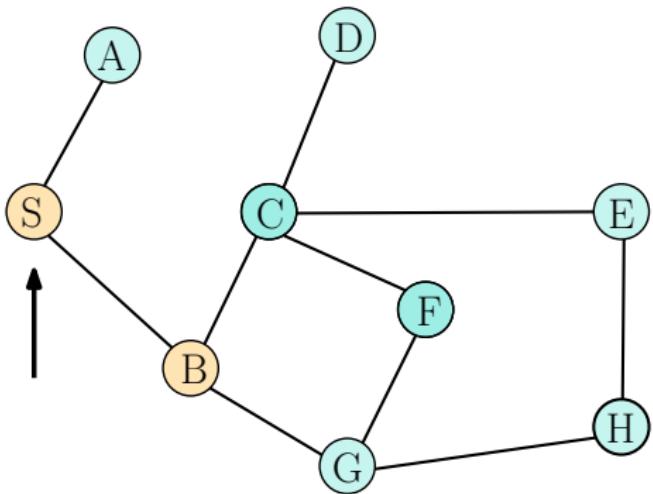
BFS (3): Contoh pada graf



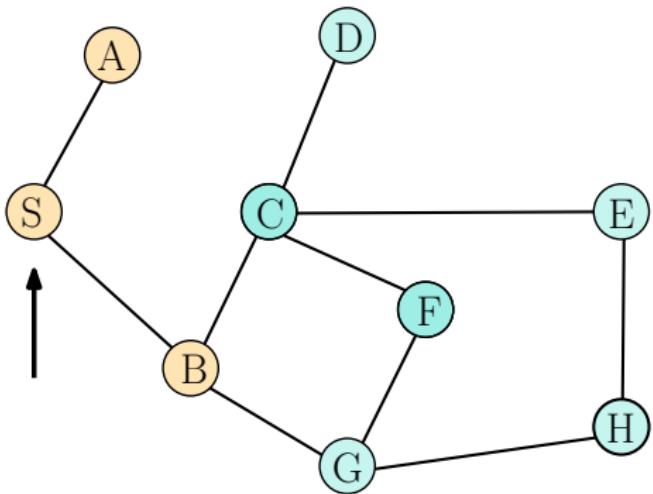
BFS (3): Contoh pada graf



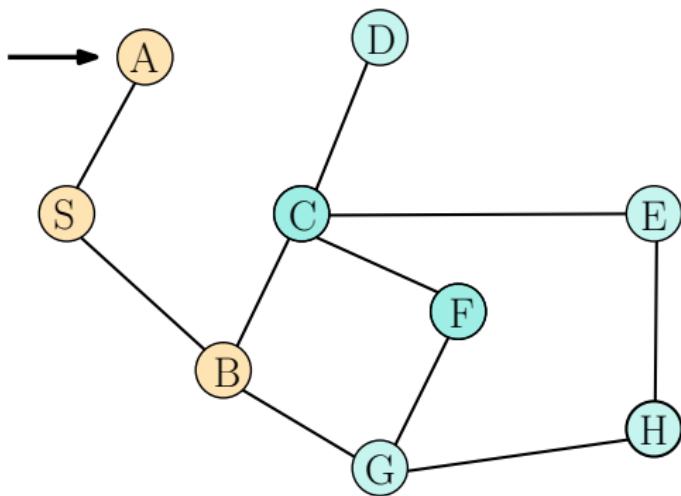
BFS (3): Contoh pada graf



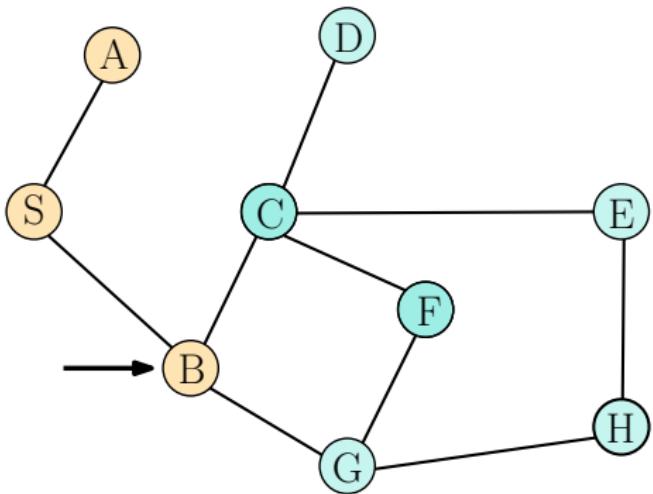
BFS (3): Contoh pada graf



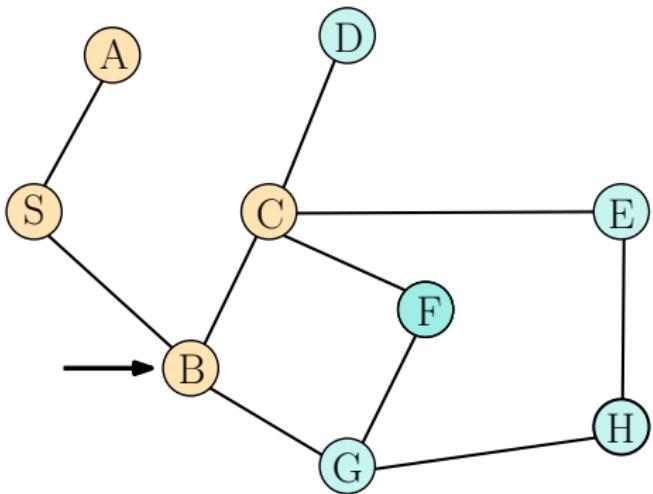
BFS (3): Contoh pada graf



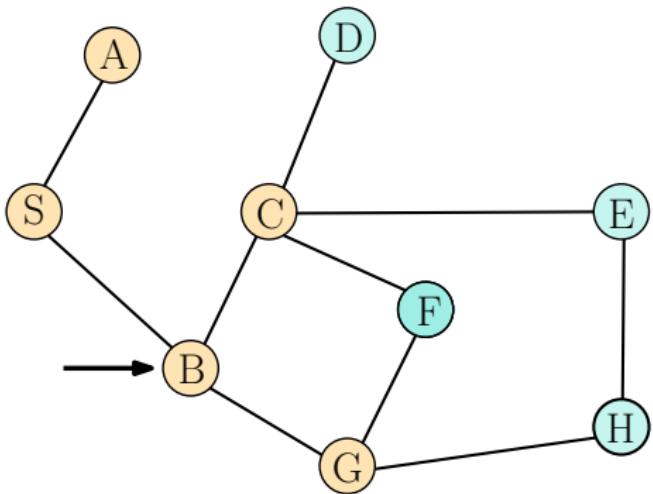
BFS (3): Contoh pada graf



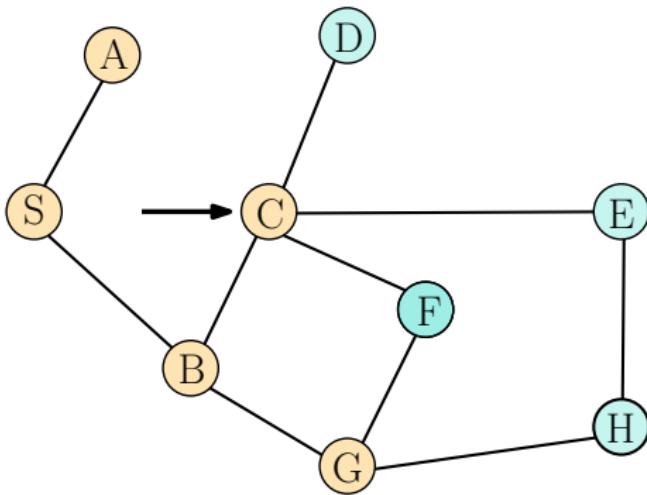
BFS (3): Contoh pada graf



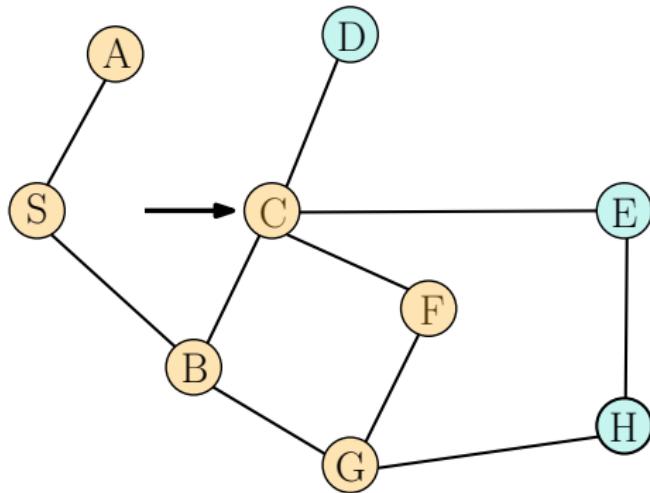
BFS (3): Contoh pada graf



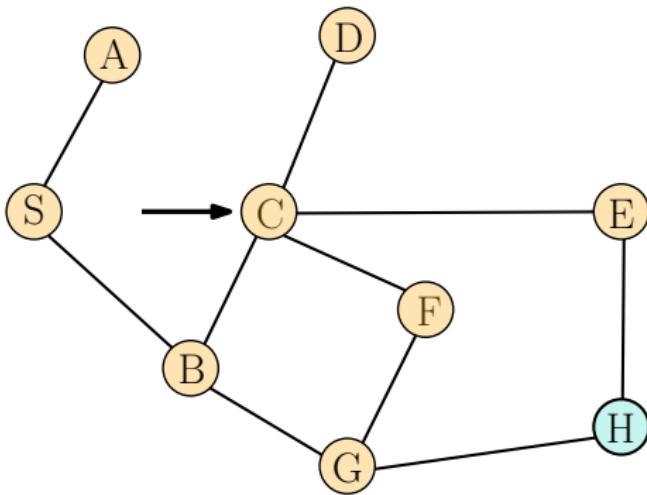
BFS (3): Contoh pada graf



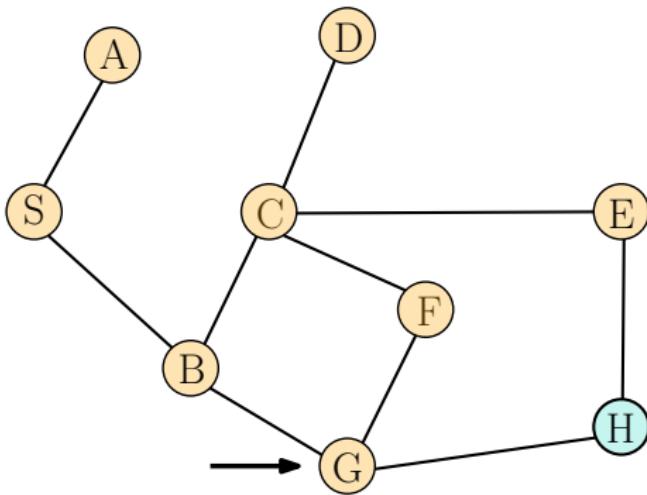
BFS (3): Contoh pada graf



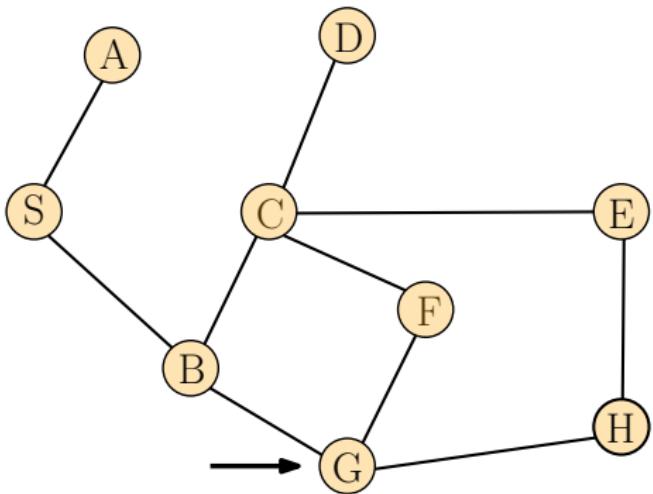
BFS (3): Contoh pada graf



BFS (3): Contoh pada graf



BFS (3): Contoh pada graf



BFS (4): BFS tree

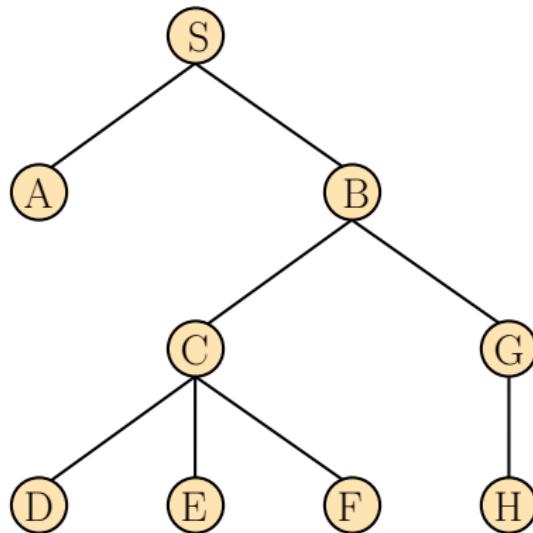


Figure: Struktur graf pohon setelah *running* BFS

BFS (5): Struktur data

- ① The adjacency matrix $A = [a_{ij}]$ of size $n \times n$,
 - ▶ $a_{ij} = 1$, jika simpul i dan simpul j berdekatan
 - ▶ $a_{ij} = 0$, jika simpul i dan simpul j tidak berdekatan
- ② Antrian Q untuk menyimpan simpul yang dikunjungi.
- ③ Boolean array, bernama “Visited”, dengan ukuran $1 \times n$
 - ▶ $\text{visited}[i]$: *True* jika simpul i telah dikunjungi
 - ▶ $\text{visited}[i]$: *False* jika simpul i belum dikunjungi
- ④ “Visited” juga dapat diatur sebagai array integer, yang menunjukkan urutan simpul yang dikunjungi setelah prosedur BFS diimplementasikan.

BFS (6): Pseudocode (recursive)

Algorithm 3 BFS in a graph

```
1: procedure BFS( $G$ )
2:   input: graf  $G = (V, E)$ 
3:   output: graf  $G$  dengan  $V(G)$  ditandai dengan bilangan bulat berurutan yang
      menunjukkan urutan BFS
4:   count  $\leftarrow 0$ 
5:   initialize array visited = [ ]
6:   for  $v \in V$  do
7:     visited[ $v$ ] = 0
8:   end for
9:   for  $v \in V$  do
10:    if visited[ $v$ ] = 0 then
11:      BFS( $v$ )
12:    end if
13:   end for
14:   return visited
15: end procedure
```

BFS (7): Pseudocode

Algorithm 4 BFS a vertex

```
1: procedure BFS( $v$ )
2:   count  $\leftarrow$  count + 1
3:   visited[ $v$ ] = count
4:   initialize queue  $Q = [v]$             $\triangleright Q$  is the list of vertices whose neighbors may need to be visited
5:   while  $Q \neq []$  do
6:     for  $w \in N(Q[0])$  do           $\triangleright Q[0]$  is the first element in the queue  $Q$ 
7:       if visited[ $w$ ] = 0 then
8:         count  $\leftarrow$  count + 1
9:         visited[ $w$ ] = count
10:        add  $w$  to  $Q$               $\triangleright w$  is put as the last element of the array  $Q$ 
11:       end if
12:     end for
13:     remove  $Q[0]$  from  $Q$ 
14:   end while
15: end procedure
```

Penerapan DFS dan BFS

Bagian 3. Graf dinamis (*dynamic graph*)

Graf dinamis

Graf: $G(V, E)$, dimana V adalah himpunan simpul, dan E adalah himpunan sisi.

Graf dinamis: $G = (G_1, G_2, \dots, G_t)$ dimana $G_t = (V_t, E_t)$ dan adalah ukuran graf pada waktu t .

- Pada graf dinamis, simpul baru dapat dibentuk dan membuat tautan dengan simpul yang sudah ada; atau simpul bisa hilang, sehingga mengakhiri tautan yang ada.

Mengapa graf dinamis dibutuhkan?

- Situasi di dunia nyata yang dimodelkan dengan graf bisa sangat kompleks. Grafnya **tidak statis** dan dapat **berkembang sepanjang waktu**.

Contoh graf dinamis

Evolusi social network

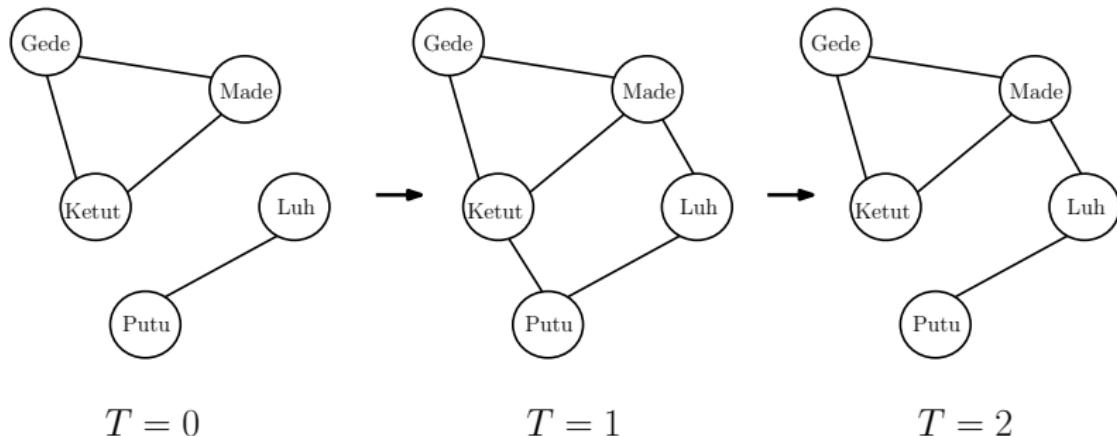


Figure: Evolusi social network (source: towardsdatascience.com)

- Evolusi menunjukkan 3 snapshot pada 3 titik waktu
- Beberapa pertemanan baru dibuat dan beberapa pertemanan putus
- Terdapat simpul masuk baru (orang yang bergabung dengan jaringan) dan beberapa simpul keluar (orang yang keluar dari jaringan)

Solusi pencarian dengan DFS/BFS

Pencarian solusi → membuat **dynamic tree**

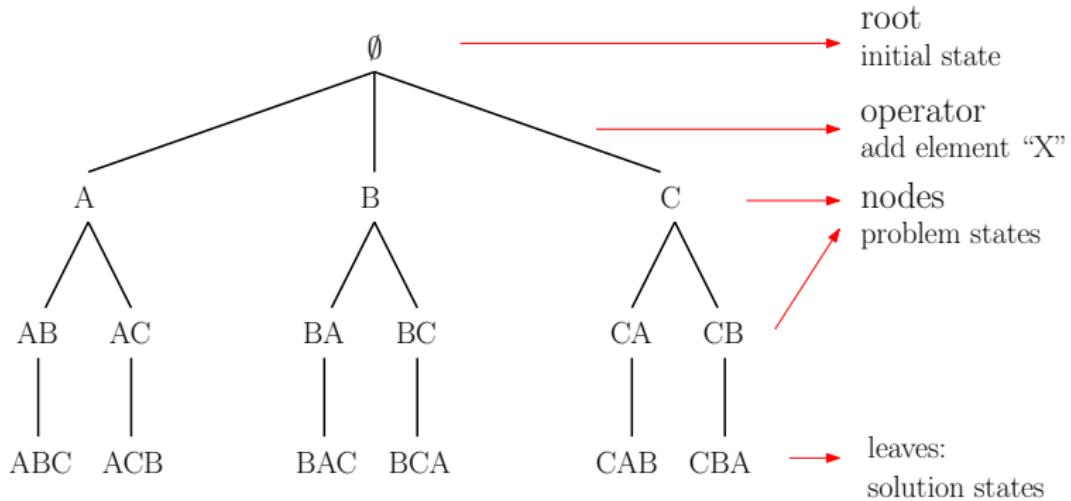
- Setiap simpul diperiksa, untuk melihat apakah solusi (tujuan) diperoleh.
- Jika simpul adalah solusi, pencarian selesai (untuk satu solusi); atau dilanjutkan untuk mencari solusi lain.

Representasi pohon dinamis

- **State-space tree:** pohon ruang status
- Setiap simpul mewakili status masalah
 - ▶ **Root:** initial state
 - ▶ **Leaves:** solution/goal state
- **Branch:** operator/operasi
- **State space:** himpunan semua simpul
- **Solution space:** himpunan status solusi

Solusi masalah dalam pohon dinamis ditampilkan menggunakan **lintasan dari simpul akar ke simpul status solusi.**

Contoh state-space tree: Permutasi



Solution space: set of all solution states

State space: all nodes in dynamic tree

Figure: State space tree dari "Permutasi A, B, C"

BFS untuk membangun state-space tree

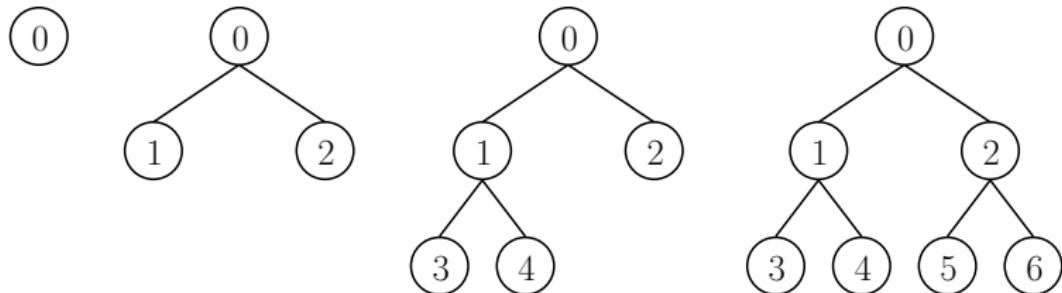
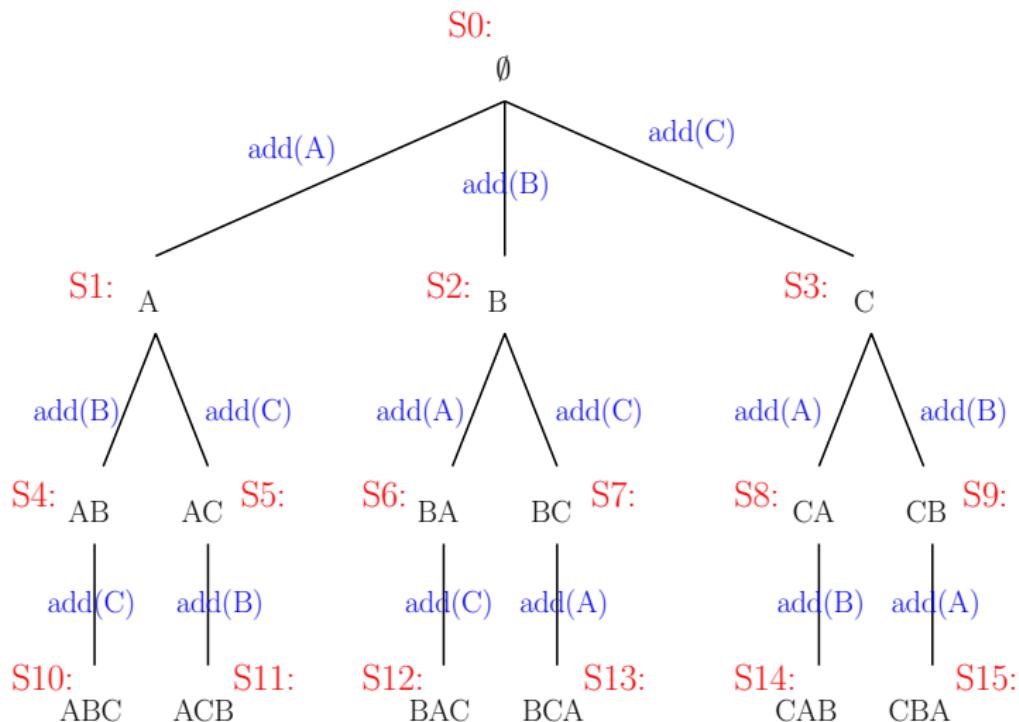


Figure: State space tree dari “Permutasi A, B, C”

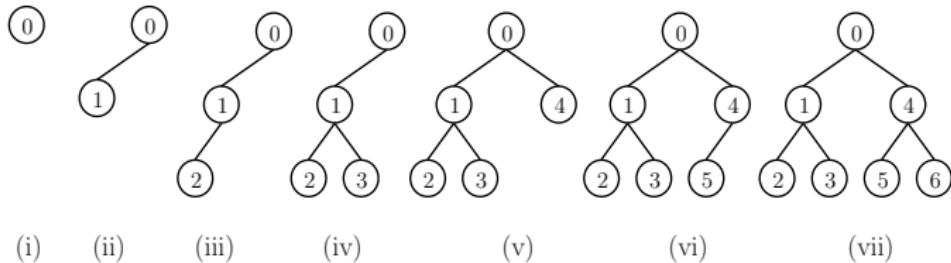
- Inisialisasi keadaan awal sebagai akar (*root*), tambahkan simpul anak.
- Semua simpul pada level d dibangun sebelum membangun simpul pada level $d + 1$.

DFS untuk membangun state-space tree



DFS untuk membangun state-space tree

DFS



BFS

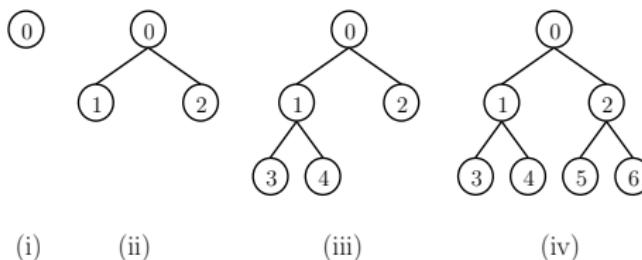
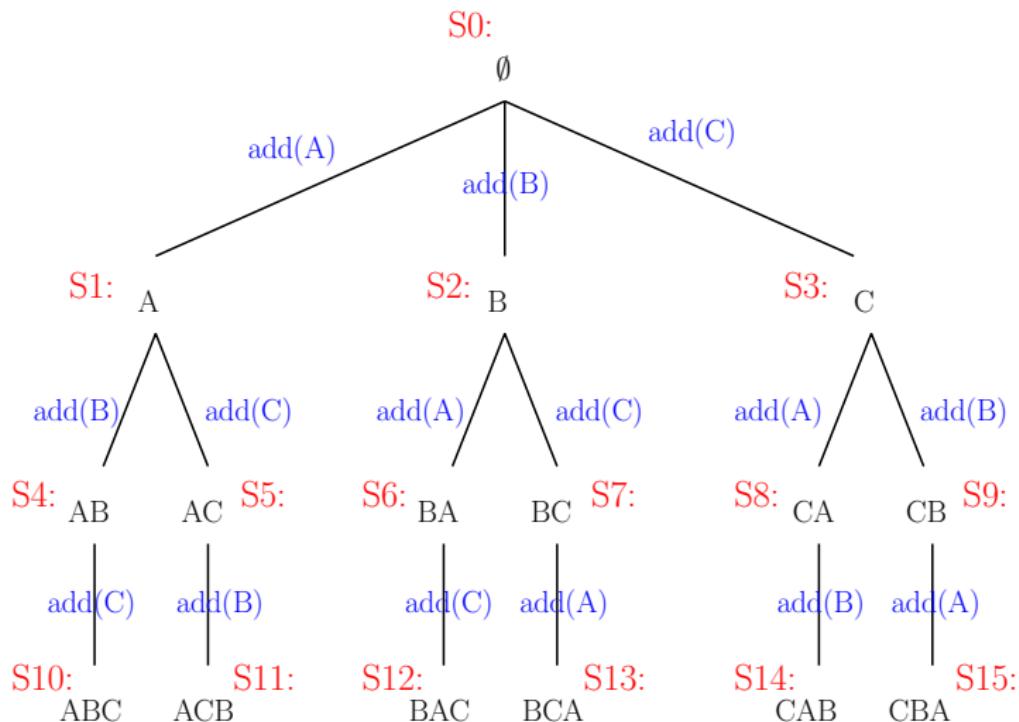
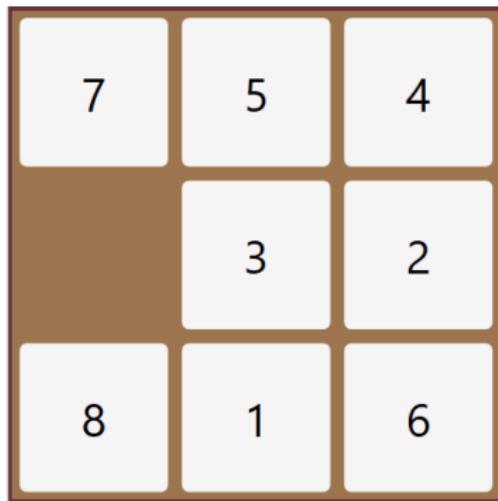


Figure: Konstruksi state space tree - DFS vs BFS

BFS untuk membangun state-space tree



Bagian 4. 8-puzzle game



Merancang DFS/BFS untuk 8-puzzle

2	8	3
1	6	4
7		5

initial state

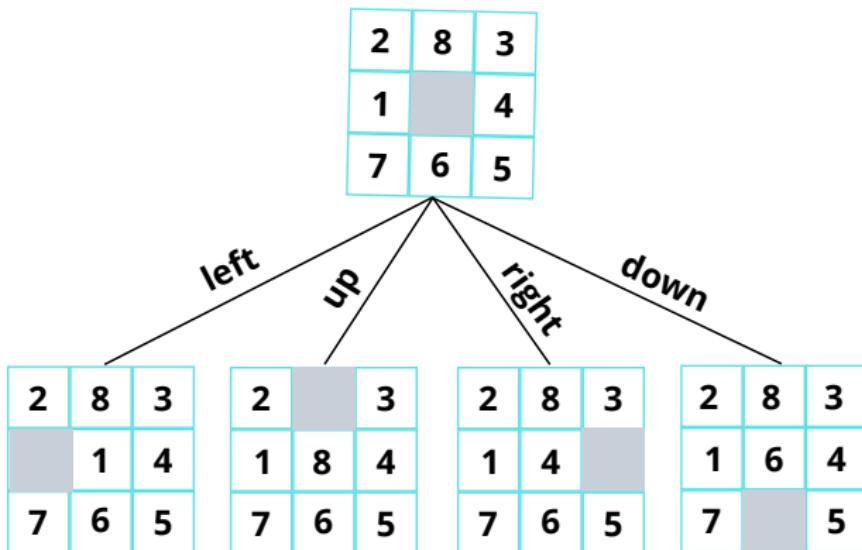
1	2	3
8		4
7	6	5

goal state

- **State:** status ditentukan berdasarkan posisi *kotak kosong*

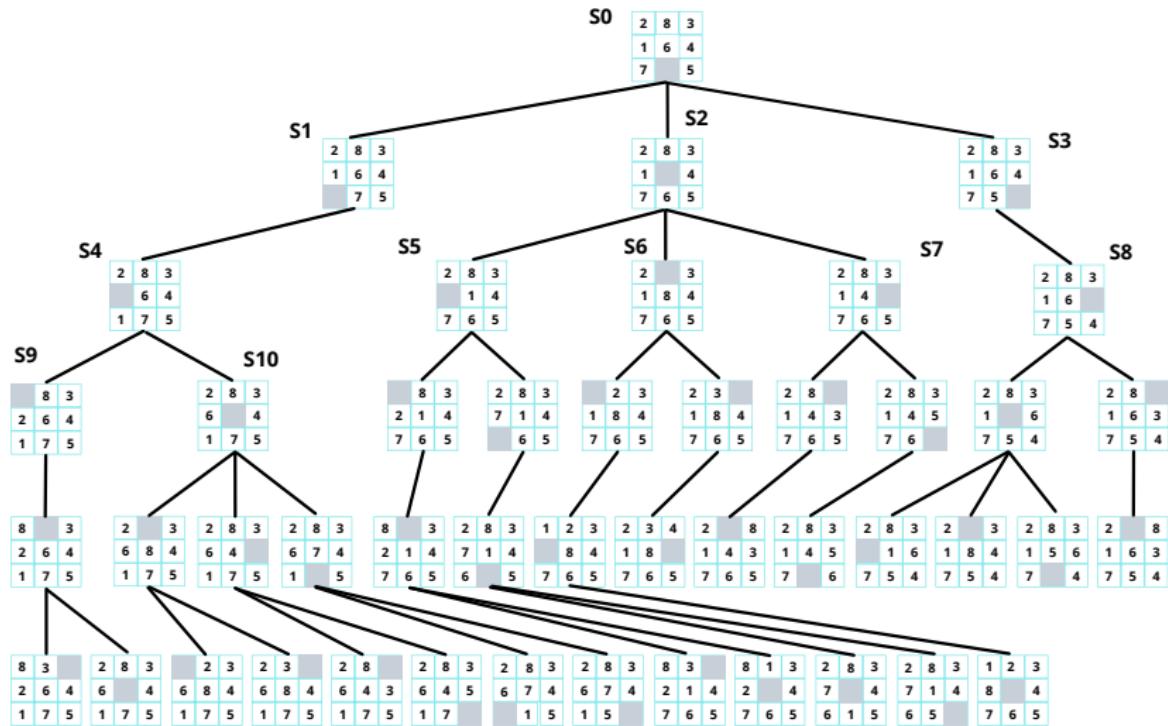
Merancang DFS/BFS untuk 8-puzzle

- **Operator:** up, down, left, right

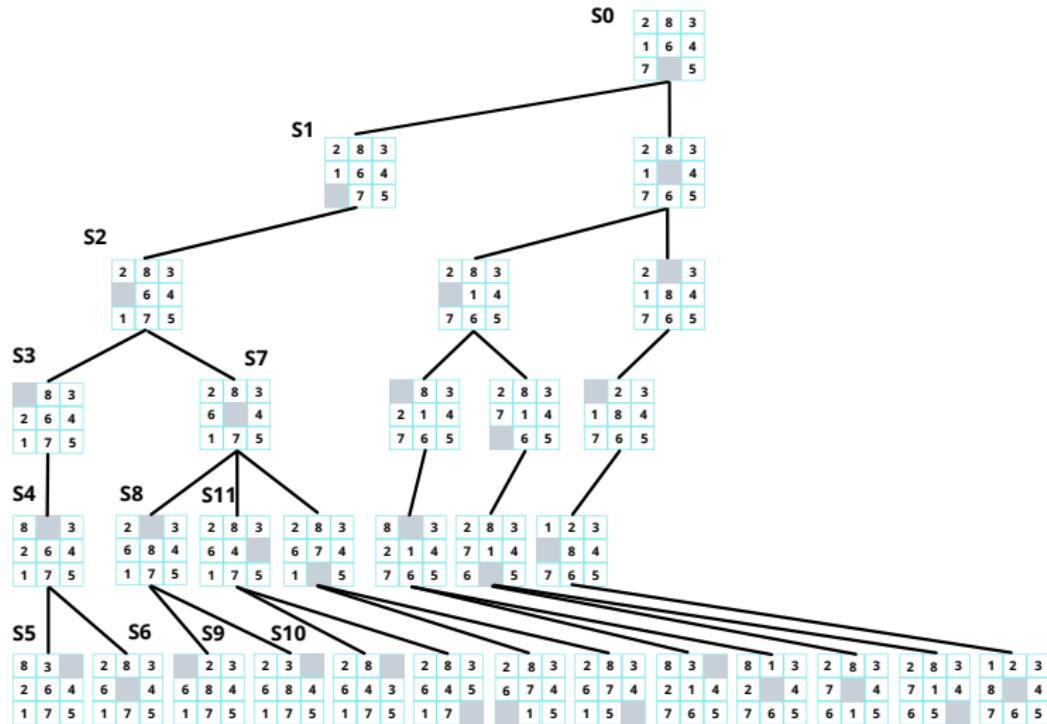


Catatan: saat membuat pohon ruang keadaan, urutan operator harus konsisten

BFS state-space tree untuk 8-puzzle game



DFS state-space tree untuk 8-puzzle game



Bagian 5. Efisiensi BFS & DFS

Efisiensi of DFS and BFS

- **Completeness:** jika solusinya ada, apakah algoritma menjamin bahwa solusi optimal ditemukan?
- **Optimality:** apakah algoritma menjamin solusi yang diperoleh optimal (misal: *lintasan solusi memiliki biaya terendah*)
- Kompleksitas waktu & ruang

Kompleksitas waktu dan ruang diukur berdasarkan faktor-faktor berikut:

- b (*branching factor*): jumlah maksimum kemungkinan cabang dari sebuah simpul
- d (*depth*): kedalaman solusi terbaik (lintasan dengan bobot/*cost* terendah)
- m : kedalaman maksimum ruang status (mungkin bernilai ∞)

Efisiensi BFS

- **Completeness:** YA selama b dibatasi (berhingga/*finite*)
- **Optimality:** YA jika biaya ditentukan oleh *jumlah langkah*
- **Time complexity:** $1 + b + b^2 + b^3 + \dots + b^d = \mathcal{O}(b^d)$
- **Space complexity:** $\mathcal{O}(b^d)$, karena kita harus menyimpan semua status di setiap kedalaman.

- **Completeness:** YA selama b dibatasi (berhingga/*finite*), dan “lintasan berlebih (*redundant*)” dan “lintasan berulang” ditangani.
- **Optimality:** TIDAK SELALU, karena kita mungkin akan melintasi banyak negara bagian sebelum mencapai solusi.
- **Time complexity:** $\mathcal{O}(b^m)$, karena kita harus membuat status berdasarkan kedalaman.
- **Space complexity:** $\mathcal{O}(bm)$, karena kita hanya menyimpan status yang mengarah ke solusi.

end of slide...